

## ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ИНФОРМАТИКИ

УДК 510.675, 510.531

### НЕРАЗРЕШИМОСТЬ ПРОБЛЕМЫ ОПРЕДЕЛЕННОСТИ БИНАРНЫХ IFR-ОПЕРАТОРОВ ДЛЯ ТЕОРИИ ОДНОГО СЛЕДОВАНИЯ<sup>1</sup>

Дудаков С.М.

Кафедра информатики

---

*Поступила в редакцию 12.12.2014, после переработки 19.12.2014.*

---

В работе продолжается исследование определенности оператора инфляционной фиксированной точки. Показано, что проблема определенности бинарного IFR-оператора для теории следования алгоритмически неразрешима.

**Ключевые слова:** инфляционная фиксированная точка, неразрешимость, теория одной функции следования.

*Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2014. № 4. С. 7–15.*

#### Введение

Мы продолжаем исследование проблем, связанных с изучением итеративных операторов (см. [6]). Ранее в [15,16] нами найдены некоторые условия, при которых IFR-оператор гарантированно определен. Некоторые результаты по разрешимости теорий с оператором транзитивного замыкания получены в [17].

Важность изучения подобных задач проистекает из того, что логические языки широко применяются в системах управления базами данных, что восходит к Кодду [4, 5]. Хорошо известно, возможности языков первого порядка ограничены [1, 3, 12]. Обогащение таких языков с помощью внешних отношений [2, 19] универсума – реализованная возможность. Однако, несмотря на значительные усилия по исследованиям в данной области, «положительные» результаты весьма скромны. Известно, что увеличения выразительной силы можно добиться с использованием линейного порядка (Ю.Гуревич, см. [12]), автоматных систем (см. [11]), упорядоченного случайного графа (см. [10, 14]). Расширение выразительных возможностей в первых двух случаях очень специфично, формулы, его иллюстрирующие, весьма искусственны. Вариант со случайным графом более перспективен, но и здесь выразительные возможности довольно ограничены, например, только регулярными языками (см., например, [7–9, 13] и обзор в [12]).

Таким образом, применение операторов, выводящих за пределы логики первого порядка, является весьма естественным приемом, который позволяет выразить

---

<sup>1</sup> Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ, гранты № 13-01-00382 и № 13-01-00643.

больше. Так, например, в [6] показано, что на упорядоченных конечных системах с помощью IFR-оператора можно выразить в точности свойства, вычисляемые за полиномиальное время. В [18] аналогично показывается соответствие логики с оператором транзитивного замыкания с множеством свойств, проверяемых в логарифмической памяти недетерминированными алгоритмами.

В настоящей работе мы рассматриваем саму задачу выяснения определенности IFR-оператора для формулы первого порядка в теории следования. Конечно, при многократном применении IFR-оператора такая задача неразрешима, так как с помощью инфляционной фиксированной точки можно поочередно построить операции сложения и умножения. Возникает вопрос: что можно сказать про однократное применение данного оператора? Мы показываем, что для бинарных IFR-операторов данная задача остается алгоритмически неразрешимой.

### 1. Инфляционная фиксированная точка

Мы используем обычные определения формулы логики первого порядка и ее значения (см., например, [20]). Строка  $\varphi(\bar{x})$  означает, что формула  $\varphi$  не содержит никаких свободных переменных, кроме, может быть,  $\bar{x}$ . В этом случае строка  $\varphi(\bar{t})$  означает результат замены переменных  $\bar{x}$  термами  $\bar{t}$  соответственно. Если  $\mathfrak{A}$  – алгебраическая система, а  $\bar{a} \in |\mathfrak{A}|$  – набор элементов ее носителя, то  $\varphi(\bar{a})$  – это значение формулы  $\varphi$ , когда значения переменных  $\bar{x}$  равны  $\bar{a}$  соответственно.

Мы рассматриваем обогащение языка логики первого порядка оператором инфляционной фиксированной точки.

**Определение 1** (см. [6]). *Формулой IFR-логики называется формула, построенная по правилам логики первого порядка, а также с помощью оператора инфляционной фиксированной точки IFR: если  $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$  – формула со свободными переменными  $\bar{x}$  и  $\bar{y}$ , содержащая несигнатурный предикатный символ  $Q$  (местность  $Q$  должна совпадать с длиной набора  $\bar{y}$ , будем называть ее **местностью IFR-оператора**), то  $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)$  – формула исходной сигнатуры со свободными переменными  $\bar{x}$  и  $\bar{y}$ .*

Семантика атомных формул, булевых связок и кванторов определяется как в логике первого порядка.

**Определение 2** (см. [6]). *Пусть  $\mathfrak{A}$  – это алгебраическая система,  $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$  – формула, с новым предикатным символом  $Q$ . Зафиксируем значение переменных  $\bar{x} = \bar{a} \in |\mathfrak{A}|$ . **Инфляционной фиксированной точкой**  $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a})$  называется множество  $Q_*^{\bar{a}}$ , построенное следующим образом. Пусть*

$$Q_0^{\bar{a}} = \emptyset; \quad Q_{i+1}^{\bar{a}} = Q_i^{\bar{a}} \cup \{\bar{y} \in |\mathfrak{A}| : (\mathfrak{A}, Q_i^{\bar{a}}) \models \varphi(\bar{a}, \bar{y})\}, \quad (1)$$

для  $i \in \omega$ .

Если  $Q_n^{\bar{a}} = Q_{n+1}^{\bar{a}}$  для некоторого  $n \in \omega$ , то полагаем  $Q_*^{\bar{a}} = Q_n^{\bar{a}}$ . Наименьшее  $n$ , удовлетворяющее такому условию, назовем **степенью** оператора  $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a})$ . В этом случае считаем формулу  $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a}, \bar{y})$  истинной, если  $\bar{y} \in Q_*^{\bar{a}}$ , и ложной, при  $\bar{y} \notin Q_*^{\bar{a}}$ .

Если указанного числа  $n$  не существует, то считаем, что значение оператора  $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a})$  (и формулы  $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a}, \bar{y})$ ) **неопределено**.

## 2. Алгоритмическая неразрешимость проблемы IFR-определенности

Мы рассмотрим задачу IFR-определенности для моделей одной из простейших теорий – теории одной функции следования. Как известно, эта теория разрешима, допускает эффективную элиминацию кванторов в исходной сигнатуре [20]. Тем не менее даже для нее задача IFR-определенности оказывается неразрешимой.

Сама проблема IFR-определенности формулируется так: по формуле  $\text{IFR}_{Q(\bar{x})} \varphi$  и значению переменных  $\bar{y}$ , отличных от  $\bar{x}$ , выяснить, определено ли значение этой формулы.

**Теорема 1.** *В теории одной функции следования задача определенности бинарного IFR-оператора для формул первого порядка алгоритмически неразрешима.*

*Доказательство.* Напомним [21], что машиной Минского называется автомат, конфигурация которого в каждый момент времени является тройкой  $(q, c_1, c_2)$ , где  $q$  – состояние машины,  $c_1$  и  $c_2$  – натуральные числа, значения первого и второго счетчиков соответственно. Машина Минского может выполнять команды двух видов:

$$\langle q \rightarrow \text{inc}_i, p \rangle \quad \text{и} \quad \langle q \rightarrow \text{dec}_i, p : r \rangle.$$

Первая из них означает, что машина в состоянии  $q$  увеличивает на единицу счетчик номер  $i$ , после чего переходит в состояние  $p$ . Вторая означает, что машина в состоянии  $q$  пытается уменьшить на единицу счетчик номер  $i$ . Если значение счетчика  $i$  было больше 0, то после уменьшения машина переходит в состояние  $p$ , а если значение счетчика уже было равно 0, то оно не меняется, но следующим состоянием будет  $r$ . Машина называется детерминированной, если для каждого состояния существует не более одной команды. Если команды для текущего состояния нет, то машина останавливается.

Проблема остановки заключается в том, чтобы по начальному состоянию и значению счетчиков определить, остановится ли машина. Как известно [21], существует детерминированная машина Минского  $\mathfrak{M}$  с двумя счетчиками, для которой проблема остановки неразрешима. Мы будем считать, что такая машина  $\mathfrak{M}$  зафиксирована, а ее состояния пронумерованы:  $q_0, q_1, \dots, q_N$ .

Покажем, что проблема остановки для машины  $\mathfrak{M}$  может быть сведена к проблеме определенности некоторого IFR-оператора в теории одной функции следования. Будем считать, что сигнатура включает один символ константы 0, означающий начальный элемент, и один одноместный функциональный символ  $+1$ , означающий функцию следования, то есть должны выполняться следующие аксиомы:

$$(\forall x)x + 1 \neq 0; \quad (\forall x)(\forall y)(x + 1 = y + 1 \rightarrow x = y);$$

$$(\forall x)(\exists y)(x \neq 0 \rightarrow y + 1 = x).$$

Для краткости мы будем обозначать с помощью  $s + k$  результат  $k$  применений функции  $+1$  к  $s$ :

$$\underbrace{s + 1 + 1 + \dots + 1}_{k \text{ раз}}.$$

Символ 0 в начале термина будем опускать, то есть  $k$  – сокращение для  $0 + k$ .

Основная идея сведения будет заключаться в том, что конфигурация  $(q_n, c_1, c_2)$  машины  $\mathfrak{M}$  в момент времени  $t$  будет соответствовать истинности  $Q_T(3t, n)$ ,  $Q_T(3t+1, c_1)$ ,  $Q_T(3t+2, c_2)$  для всех  $T > t$ .

Сначала для каждого состояния  $q_n$  определим формулу  $\varphi_n(u', x', u)$ , описывающую построение  $Q_{t+1}$  по  $Q_t$ . Если в программе машины  $\mathfrak{M}$  присутствует команда  $q_n \rightarrow \text{inc}_1, q_m$ , то формула  $\varphi_n(u', x', u)$  будет иметь вид:

$$u' = u + 3 \wedge x' = m \vee (\exists x)(Q(u+1, x) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x + 1) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x). \quad (2)$$

Для команды  $q_n \rightarrow \text{inc}_2, q_m$  формула  $\varphi_n(u', x', u)$  строится симметрично:

$$u' = u + 3 \wedge x' = m \vee (\exists x)(Q(u+1, x) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x + 1). \quad (3)$$

Рассмотрим теперь построение формулы  $\varphi_n(u', x', u)$  для команды декремента  $q_n \rightarrow \text{dec}_1, q_{m_1} : q_{m_2}$ :

$$(\exists x)Q(u+1, x+1) \wedge u' = u + 3 \wedge x' = m_1 \vee \\ \vee (\exists x)Q(u+1, 0) \wedge u' = u + 3 \wedge x = m_2 \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+1, x+1) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+1, 0) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = 0) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x), \quad (4)$$

и аналогично для  $q_n \rightarrow \text{dec}_2, q_{m_1} : q_{m_2}$ :

$$(\exists x)Q(u+2, x+1) \wedge u' = u + 3 \wedge x' = m_1 \vee \\ \vee (\exists x)Q(u+2, 0) \wedge u' = u + 3 \wedge x' = m_2 \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+1, x) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x+1) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, 0) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = 0). \quad (5)$$

Теперь построим всю формулу  $\varphi(u', x')$  целиком:

$$(\exists u) \left( \underbrace{(\exists x)Q(u+2, x) \wedge \neg(\exists x)Q(u+3, x)}_{(a)} \wedge \bigvee_{n=0}^N (Q(u, 0+n) \wedge \varphi_n(u', x', u)) \right). \quad (6)$$

Наконец, по начальной конфигурации  $(q_{n_0}, d_1, d_2)$  машины  $\mathfrak{M}$  построим всю формулу:

$$\text{IFP}_{Q(u', x')} \left( (u' = 0 \wedge x' = n_0) \vee \right. \\ \left. \vee (u' = 1 \wedge x' = d_1) \vee u' = 2 \wedge x' = d_2 \vee \varphi(u', x') \right). \quad (7)$$

Покажем, что значение IFP-оператора (7) определено тогда и только тогда, когда машина  $\mathfrak{M}$  останавливается на начальной конфигурации  $(q_{n_0}, d_1, d_2)$ .

Сначала индукцией по  $t$ ,  $t > 0$ , покажем такое утверждение:

для каждого  $j < t$  существуют и единственны  $n$ ,  $c_1$  и  $c_2$ , для которых выполнено

$$Q_t(3j, n), \quad Q_t(3j + 1, c_1), \quad Q_t(3j + 2, c_2),$$

причем конфигурация машины  $\mathfrak{M}$  в момент времени  $j$  есть в точности  $(q_n, c_1, c_2)$ . При  $j \geq 3t$  формулы вида  $Q_t(j, x)$  ложны для всех  $x$ .

Прежде всего отметим, что формула  $\varphi(u', x', u)$  может быть истинна только при непустом  $Q$ , поэтому при построении  $Q_1$  она будет ложной:  $Q_0 = \emptyset$ . Значит, истинность формул

$$Q_1(0, n), \quad Q_1(1, c_1), \quad Q_1(2, c_2)$$

может означать только то, что соответствующие кортежи получены с помощью формулы

$$(u' = 0 \wedge x' = n_0) \vee (u' = 1 \wedge x' = d_1) \vee (u' = 2 \wedge x' = d_2).$$

Это и означает  $n = n_0$ ,  $c_1 = d_1$ ,  $c_2 = d_2$ . Обратно, если в момент времени 0 мы имеем конфигурацию  $(q_{n_0}, d_1, d_2)$ , то для  $Q_1$  обязательно будет выполняться

$$Q_1(0, n_0), \quad Q_1(1, d_1), \quad Q_1(2, d_2).$$

Теперь предположим, что утверждение для  $t$  уже доказано. Рассмотрим новые кортежи, которые добавлены в  $Q_{t+1}$ . Очевидно, что они могут быть добавлены только с помощью формулы  $\varphi(u', x')$ . Если выполнено (а) в формуле (6), то это означает, что  $u = 3(t-1)$ . Чтобы вся формула (6) была истинной, нужно чтобы был выполнен один из элементов дизъюнкции. Заметим, что два одновременно выполнены быть не могут в силу индукционного предположения. Предположим, выполнено  $Q(u, 0+n) \wedge \varphi_n(u', x', u)$ . По индукционному предположению из  $Q_t(3(t-1), n)$  вытекает, что машина  $\mathfrak{M}$  в момент  $t-1$  находится в состоянии  $n$ .

Пусть командой для состояния  $q_n$  является  $q_n \rightarrow \text{inc}_1, q_m$ . Тогда следующей за  $(q_n, c_1, c_2)$  конфигурацией является  $(q_m, c_1 + 1, c_2)$ . Из формулы (2) вытекает, что  $\varphi_n(u', x', u)$  может быть истинна в следующих трех случаях:  $u' = u + 3$  и  $x' = m$ ,  $u' = u + 3 + 1$  и  $x' = c_1 + 1$ ,  $u' = u + 3 + 2$  и  $x' = c_2$ . Это означает, что к  $Q_{t+1}$  будут добавлены три новых кортежа:

$$(3t, m), \quad (3t + 1, c_1 + 1), \quad (3t + 2, c_2),$$

что соответствует утверждению для  $t + 1$ .

Если команда для состояния  $q_n$  была  $q_n \rightarrow \text{dec}_1, q_{m_1} : q_{m_2}$  и  $c_1 > 0$ , то следующая конфигурация —  $(q_{m_1}, c_1 - 1, c_2)$ . Из формулы (4) получаем, что  $\varphi_n(u', x', u)$  может быть истинна в следующих трех случаях:  $u' = u + 3$  и  $x' = m_1$ ,  $u' = u + 3 + 1$  и  $x' = c_1 - 1$ ,  $u' = u + 3 + 2$  и  $x' = c_2$ , что снова согласуется со следующей конфигурацией.

Наконец, если для той же команды выполнено  $c_1 = 0$ , то  $\varphi_n(u', x', u)$  может быть истинна в следующих трех случаях:  $u' = u + 3$  и  $x' = m_2$ ,  $u' = u + 3 + 1$  и  $x' = c_1$ ,  $u' = u + 3 + 2$  и  $x' = c_2$ , что опять совпадает со следующей конфигурацией —  $(q_{m_2}, c_1, c_2)$ .

Команды для счетчика 2 рассматриваются аналогично с помощью формул (3) и (5).

Предположим, что машина  $\mathfrak{M}$  останавливается при работе на начальной конфигурации  $(q_{n_0}, d_1, d_2)$ . Тогда существует момент времени  $t$ , в котором конфигурация машины  $\mathfrak{M}$  примет вид  $(q_n, c_1, c_2)$  и команды для состояния  $q_n$  не будет. Но тогда при построении  $t+2$  ни одного нового кортежа не будет добавлено в  $Q$  (дизъюнкция в формуле (6) не будет содержать ни одного истинного элемента), следовательно,  $Q_{t+1} = Q_{t+2}$  поэтому значение оператора (7) определено. Если машина  $\mathfrak{M}$  не останавливается, то кортежи будут добавляться на каждом шаге, поэтому процесс никогда не остановится и значение оператора (7) неопределено.  $\square$

## Заключение

В связи с полученными нами результатами естественно возникает несколько вопросов. Во-первых, распространяется ли результат о неразрешимости проблемы определенности в теории одной функции следования на унарные IFR-операторы. Возможно, что как и во многих других задачах логики, ограничение на унарный случай делает задачу проще.

Второй вопрос связан с тем, что полученный в работе результат легко обобщить на произвольные теории, в которых существует формула  $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$ , задающая граф со сколь угодно длинными путями без циклов. Вопрос состоит в том, какую местность в этом случае должен иметь неопределенный IFR-оператор? В другом виде эту задачу можно сформулировать так: вытекает ли из определенности всех  $n$ -местных (например, унарных) IFR-операторов в полной теории  $T$  определенность всех  $n + 1$ -местных (соответственно, бинарных) IFR-операторов в этой же теории?

## Список литературы

- [1] Aho A.V., Ullman J.D. Universality of data retrieval languages // Proc. of 6th Symp. on Principles of Programming Languages. 1979. Pp. 110–120.
- [2] Benedikt M., Dong G., Libkin L., Wong L. Relational expressive power of constraint query languages // Proc. of 15th ACM Symp. on Principles of Database Systems. 1996. Pp. 5–16.
- [3] Chandra A., Harel D. Computable queries for relational databases // Journal of Computer and System Sciences. 1980. Vol. 21, № 2. Pp. 156–178.
- [4] Codd E.F. A relational model for large shared data banks // Association for Computing Machinery. Communications of the ACM. 1970. Vol. 13. Pp. 377–387.
- [5] Codd E.F. Relational completeness of data base sublanguages // Database Systems / Ed. by Rustin R. Prentice-Hall, 1972. Pp. 33–64.
- [6] Gurevich Y., Shelah S. Fixed-point extensions of first-order logic // Annals of Pure and Applied Logic. 1986. № 32. Pp. 265–280.
- [7] Дудаков С.М. Трансляционный результат для расширений арифметики Пресбургера одноместной функцией, согласованной со сложением // Математические заметки. 2004. Т. 76, № 3. С. 362–371.

- [8] Дудаков С.М. Трансляционная теорема для теорий  $I$ -сводимых алгебраических систем // Известия Российской академии наук. Серия математическая. 2004. Т. 68, № 5. С. 67–90.
- [9] Дудаков С.М. Выразительная сила языков запросов первого порядка для баз данных на неупорядоченном случайном графе // Вестник Новгородского государственного университета им. Ярослава Мудрого. 2005. № 34. С. 57–62.
- [10] Дудаков С.М. Разрешимая теория без трансляционной теоремы // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2005. № 2. С. 23–26.
- [11] Дудаков С.М. Трансляционная теорема и автоматные структуры // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2006. № 3. С. 5–35.
- [12] Дудаков С.М., Тайцлин М.А. Трансляционные результаты для языков запросов в теории баз данных // Успехи математических наук. 2006. Т. 61, № 2. С. 3–66.
- [13] Дудаков С.М. Псевдоконечная однородность, изолированность и сводимость // Математические заметки. 2007. Т. 81, № 4. С. 515–527.
- [14] Дудаков С.М. Монадические состояния над упорядоченным универсальным случайным графом и конечные автоматы // Известия Российской академии наук. Серия математическая. 2011. Т. 75, № 5. С. 47–64.
- [15] Дудаков С.М. О безопасности рекурсивных запросов // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2012. № 4(27). С. 71–80.
- [16] Дудаков С.М. О безопасности IFP-операторов и рекурсивных запросов // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2013. № 2(29). С. 5–13.
- [17] Золотов А.С. Применение оператора транзитивного замыкания для формул с одной функции следования и предикатами делимости // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2013. № 1(28). С. 101–117.
- [18] Immerman N. Languages that capture complexity classes // SIAM Journal on Computing. 1987. Vol. 16. Pp. 760–778.
- [19] Kanellakis P., Kuper G., Revesz P. Constraint query languages // Journal of Computer and System Sciences. 1995. Vol. 51. Pp. 26–52.
- [20] Кейслер Г., Чен Ч.Ч. Теория моделей. М.: Мир, 1977. 616 с.
- [21] Минский М. Вычисления и автоматы. М.: Мир, 1971. 268 с.

#### Библиографическая ссылка

Дудаков С.М. Неразрешимость проблемы определенности бинарных IFP-операторов для теории одного следования // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2014. № 4. С. 7–15.

**Сведения об авторах**

1. **Дудаков Сергей Михайлович**  
заведующий кафедрой информатики Тверского госуниверситета.  
*Россия, 170100, г. Тверь, ул. Желябова, д. 33, ТвГУ.*  
*E-mail: sergeydudakov@yandex.ru*

**ON UNDECIDABILITY OF DEFINITENESS OF BINARY  
IFP-OPERATORS FOR ONE SUCCESSOR FUNCTION THEORY**

**Dudakov Sergey Mikhailovich**

Head of Computer Science department, Tver State University  
*Russia, 170100, Tver, 33 Zhelyabova str., TSU. E-mail: sergeydudakov@yandex.ru*

---

*Received 12.12.2014, revised 19.12.2014.*

---

We continue to investigate definiteness of inflationary fix point. We show it is impossible to check algorithmically whether IFP-operator value is defined for one successor function theory.

**Keywords:** inflationary fix point, undecidability, successor function.

**Bibliographic citation**

Dudakov S.M. On undecidability of definiteness of binary IFP-operators for one successor function theory. *Vestnik TvGU. Seriya: Prikladnaya matematika* [Herald of Tver State University. Series: Applied Mathematics], 2014, no. 4, pp. 7–15. (in Russian)