

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНАЯ ГЕОМЕТРИЯ

УДК 514.76

О ГЕОМЕТРИИ ВТОРОЙ КАНОНИЧЕСКОЙ СВЯЗНОСТИ *LCK* - МНОГООБРАЗИЙ

Мухометзянова И.А.

Кафедра функционального анализа и геометрии

Поступила в редакцию 20.01.2008, после переработки 27.05.2008.

В работе выведены структурные уравнения локально конформно K-контактных многообразий. Введено понятие второй канонической связности локально конформно K-контактного многообразия. Выяснен также смысл обращения в нуль элементов спектра тензоров кривизны и кручения этой связности.

The structural equations of locally conformal K-contact manifolds are obtained. Some geometrical properties of such manifolds are considered.

Ключевые слова: почти контактные метрические структуры, контактная метрическая структура (почти сасакиева), K-контактные многообразия, конформное отображение, локально конформно почти сасакиева структура, нормальные многообразия, полусимметрическая связность, 1-я и 2-я канонические связности, обобщенное L-многообразие.

Keywords: almost contact metric structure, contact metric structure (Almost sasakian), K- contact manifold, conformal mapping, locally Conformal K- contact manifold, normal manifold, semisymmetric connection, canonical connectivity Generalized L- manifold.

Введение

В настоящее время большое внимание уделяется исследованию почти контактных структур. В данной работе рассматриваются локально конформно K-контактные многообразия. Изучаются дифференциально-геометрические свойства с использованием структурных уравнений этой G-структуры и их дифференциального продолжения. Выясняется смысл обращения в нуль элементов спектра тензоров кривизны и кручения второй канонической связности локально конформно K-контактного многообразия.

1. Основные понятия

Пусть (M, g) — 2n+1-мерное риманово многообразие, $\mathcal{X}(M)$ — модуль гладких векторных полей на M , ∇ — оператор Кошуля римановой связности метрики g .

Определение 1. Почки контактной метрической структурой (\mathcal{AC} -структурой) на M называется совокупность $\{\Phi, \xi, \eta, g\}$ — тензорных полей на M , где $g = <\cdot, \cdot>$ — риманова метрика, Φ — тензор типа (1,1), который называется структурным оператором, ξ — характеристический вектор, η — контактная 1-форма:

$$\Phi(\xi) = 0, \eta \circ \Phi = 0, \Phi^2 = -id + \xi \otimes \eta, \eta(X) = <\xi, X>, \eta(\xi) = 1,$$

$$<\Phi X, \Phi Y> = <X, Y> - \eta(X)\eta(Y), X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

Известно [1], что на почти контактном многообразии M внутренним образом определены распределения $\mathcal{L} = \text{ker}(\eta)$ и $\mathcal{M} = \mathbb{R}\xi = \{\lambda\xi \mid \lambda \in \mathbb{R}\}$, $\dim \mathcal{L} = 2n$, $\dim \mathcal{M} = 1$, $\mathcal{L} \cap \mathcal{M} = \{0\}$, $\mathcal{X}(M) = \mathcal{L} \oplus \mathcal{M}$. Пусть $\mathcal{L}^c = \mathcal{L} \otimes \mathbf{C}$. В \mathcal{L}^c внутренним образом определены проекторы $\tau = \frac{1}{2}(id - i\Phi^c)$ и $\bar{\tau} = \frac{1}{2}(id + i\Phi^c)$, а в $\mathcal{X}(M)$ — проекторы $m = \eta \otimes \xi$, $\pi = \tau \circ (-\Phi^2) = -\frac{1}{2}(id - i\Phi)\Phi^2 = -\frac{1}{2}(\Phi^2 - i\Phi^3) = -\frac{1}{2}(\Phi^2 + i\Phi)$, $\bar{\pi} = \bar{\tau} \circ (-\Phi^2) = -\frac{1}{2}(id + i\Phi)\Phi^2 = -\frac{1}{2}(\Phi^2 + i\Phi^3) = \frac{1}{2}(-\Phi^2 + i\Phi)$ на собственные распределения структурного оператора.

В касательном пространстве $T_p(M)$, $p \in M$, можно построить ортонормированный репер $(p, e_0, e_1, \dots, e_n, \Phi e_n)$, где $e_0 = \xi_p$ и А-репер $(p, \varepsilon_0, \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n, \varepsilon_{\hat{1}}, \dots, \varepsilon_{\hat{n}})$ пространства $T_p^c(M) = T_p(M) \otimes \mathbf{C}$, где $\varepsilon_0 = \xi_p$, $\varepsilon_a = \sqrt{2}\tau(e_a)$, $\varepsilon_{\hat{a}} = \sqrt{2}\bar{\tau}(e_a)$. А-реперы характеризуются тем, что в них матрицы эндоморфизма Φ и метрического тензора g имеют вид, соответственно: $(\Phi_j^i) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & iI_n & 0 \\ 0 & 0 & -iI_n \end{pmatrix}$, $(g_{ij}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & I_n \\ 0 & I_n & 0 \end{pmatrix}$. Известно, что совокупность А-реперов определяет G -структуру со структурной группой $U(n) \times \{1\}$ на M , которая называется *присоединенной G-структурой* [1].

Фундаментальной формой \mathcal{AC} -структуры называется кососимметричный дважды ковариантный тензор $\Omega(X, Y) = <X, \Phi Y>$.

Определение 2. Если фундаментальная форма удовлетворяет условию $d\eta = \Omega$, то почти контактная метрическая структура называется *контактной метрической структурой*, или *почти сасакиевой* (короче \mathcal{AS} -) структурой, на M [1]. Если к тому же η -форма Киллинга, т.е. $\nabla_j(\eta)_i + \nabla_i(\eta)_j = 0$, где $i, j = 0, 2n$, то \mathcal{AC} -структура называется *K-контактной* (короче, \mathcal{LCK} -структурой). А если присоединенная Q -алгебра этого многообразия абелева [2], то это многообразие называется *многообразием келерова типа*.

Переход от \mathcal{AC} -структуре $\{\Phi, \xi, \eta, g\}$ к \mathcal{AC} -структуре $\{\Phi, e^\sigma \xi, e^{-\sigma} \eta, e^{-2\sigma} g\}$ называется *конформной деформацией структуры*, где σ — функция на M , называемая *определяющей функцией деформации*. Если $\sigma = \text{const}$, то конформная деформация называется *гомотетией*.

Определение 3. \mathcal{AC} -структура называется *локально конформно почти сасакиевой* (короче, \mathcal{LCAS} -) структурой, если в некоторой окрестности каждой точки многообразия эта структура допускает конформную деформацию в почти сасакиеву структуру. \mathcal{AC} -структура называется *локально конформно K-контактной* (короче, \mathcal{LCK} -) структурой, если в некоторой окрестности каждой точки многообразия эта структура допускает конформную деформацию в *K-контактную* структуру.

Пусть $\{\Phi, \xi, \eta, g\} - \mathcal{LCAS}$ -структура. Тогда она локально допускает конформную деформацию в \mathcal{AS} -структуре $\{\Phi, \tilde{\xi}, \tilde{\eta}, \tilde{g}\}$, где $\tilde{g} = e^{-2\sigma}g$, $\tilde{\eta} = e^{-\sigma}\eta$, $\tilde{\xi} = e^{\sigma}\xi$, σ —определяющая функция соответствующей деформации. Фундаментальные формы Ω и $\tilde{\Omega}$ $\{\Phi, \xi, \eta, g\}$ и $\{\Phi, \tilde{\xi}, \tilde{\eta}, \tilde{g}\}$ структур соответственно локально связаны следующим образом:

$$\tilde{\Omega}(X, Y) = \tilde{g}(X, \Phi Y) = e^{-2\sigma}g(X, \Phi Y) = e^{-2\sigma}\Omega(X, Y).$$

Очевидно, что $d\tilde{\Omega} = 0 \iff d(e^{-2\sigma}\Omega) = 0 \iff -2e^{-2\sigma}d\sigma \wedge \Omega + e^{-2\sigma}d\Omega = 0$, т.е.

$$d\Omega = 2d\sigma \wedge \Omega. \quad (1)$$

Пусть в областях U и \tilde{U} заданы определяющие функции σ и $\tilde{\sigma}$ соответствующих конформных деформаций. Тогда в области $U \cap \tilde{U}$ имеем

$$d\Omega = 2d\sigma \wedge \Omega = 2d\tilde{\sigma} \wedge \Omega \iff d(\sigma - \tilde{\sigma}) \wedge \Omega = 0.$$

Условимся, что индексы a, b, c, \dots пробегают значения от 1 до n , $\hat{a} = a + n$, $\omega_a = \omega_{\hat{a}}$.

С учетом того, что $\Omega = -2i\omega^a \wedge \omega_a$ [1], где $\{\omega^i\}$ — компоненты форм смещения, имеем

$$\hat{\sigma}_0 \omega \wedge \omega^a \wedge \omega_a + \hat{\sigma}_{[c} \delta_{a]}^b \omega^c \wedge \omega^a \wedge \omega_b + \hat{\sigma}^{[c} \delta_{a]}^b \omega_c \wedge \omega^a \wedge \omega_b = 0,$$

где $\hat{\sigma}_i$ — компоненты формы $d\hat{\sigma} = d(\sigma - \tilde{\sigma})$, $\hat{\sigma}^a = \hat{\sigma}_{\hat{a}}$.

В силу линейной независимости базисных форм ω^i получим

$$\hat{\sigma}_0 = 0, \hat{\sigma}_{[c} \delta_{a]}^b = 0, \hat{\sigma}^{[c} \delta_{a]}^b = 0.$$

Итак,

$$\hat{\sigma}_{[c} \delta_{a]}^b = 0 \iff \hat{\sigma}_c \delta_a^b - \hat{\sigma}_a \delta_c^b = 0$$

Свернем последнее равенство по индексам a и b : $\hat{\sigma}_c \delta_a^a - \hat{\sigma}_a \delta_c^a = 0 \iff (n-1)\hat{\sigma}_c = 0 \iff \hat{\sigma}_c = 0$, если $n \neq 1$.

Аналогичным образом получаем $\hat{\sigma}^c = 0$. Таким образом $d\hat{\sigma} = 0 \iff d\tilde{\sigma} = d\sigma$. Итак, в области $U \cap \tilde{U}$ имеем $d\tilde{\sigma} = d\sigma$, а значит справедлива

Теорема 1. Пусть σ —определяющая функция локально конформной деформации, переводящей \mathcal{LCAS} -структуру в \mathcal{AS} -стрктуру. Тогда $d\sigma$ —глобально определенная дифференциальная 1-форма на M . \square .

Обозначим ее ϑ и назовем контактной формой Ли. Заметим, что ϑ —локально точная, а значит замкнутая 1-форма на M .

Далее,

$$d\tilde{\eta} = \tilde{\Omega} \iff d(e^{-\sigma}\eta) = e^{-2\sigma}\Omega \iff -e^{-\sigma}d\sigma \wedge \eta + e^{-\sigma}d\eta = e^{-2\sigma}\Omega \iff$$

$$d\eta = d\sigma \wedge \eta + e^{-\sigma}\Omega. \quad (2)$$

2. Структурные уравнения

Выведем 1-ую группу структурных уравнений \mathcal{LCK} -многообразий.

Общий вид структурных уравнений \mathcal{AC} -структур на пространстве присоединенной G -структуре таков [3]:

$$\begin{cases} d\omega^a = \omega_b^a \wedge \omega^b + B^{ab}_c \omega^c \wedge \omega_b + B^{abc} \omega_b \wedge \omega_c + B^a_b \omega \wedge \omega^b + B^{ab} \omega \wedge \omega_b, \\ d\omega_a = -\omega_a^b \wedge \omega_b + B_{ab}^c \omega_c \wedge \omega^b + B_{abc} \omega^b \wedge \omega^c + B_a^b \omega \wedge \omega_b + B_{ab} \omega \wedge \omega^b, \\ d\omega = C_{ab} \omega^a \wedge \omega^b + C^{ab} \omega_a \wedge \omega_b + C_b^a \omega^b \wedge \omega_a + C_a \omega \wedge \omega^a + C^a \omega \wedge \omega_a. \end{cases}$$

где $\{\omega^i\}$, $\{\omega_j^i\}$ —компоненты форм смещения и римановой связности соответственно,

$$\begin{aligned} \omega &= \omega_0, \omega_a = \omega^{\hat{a}}, B^{abc} = \frac{i}{2} \Phi_{[\hat{b}, \hat{c}]}^a, B^{ab} = \frac{i}{2} \Phi_{\hat{b}, 0}^a - i \Phi_{0, \hat{b}}^a, \\ B_{abc} &= -\frac{i}{2} \Phi_{[b, c]}^{\hat{a}}, B_{ab} = -\frac{i}{2} \Phi_{b, 0}^{\hat{a}} + i \Phi_{0, b}^{\hat{a}}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} B^{ab}_c &= -\frac{i}{2} \Phi_{\hat{b}, c}^a, B_{ab}^c = \frac{i}{2} \Phi_{b, \hat{c}}^{\hat{a}}, C_a &= i \Phi_{a, 0}^0, B^a_b = i \Phi_{0, b}^a, B_a^b = -i \Phi_{0, b}^{\hat{a}}, C^a &= -i \Phi_{\hat{a}, 0}^0, \\ C_{ab} &= -i \Phi_{[a, b]}^0, C^{ab} &= i \Phi_{[\hat{a}, \hat{b}]}^0, C_b^a &= -i \Phi_{b, \hat{a}}^0 - i \Phi_{\hat{a}, b}^0, \end{aligned}$$

$\Phi_{j, k}^i$ — компоненты ковариантного дифференциала тензора Φ в римановой связности.

Известно [3], что на пространстве присоединенной G -структуре (т.е. в А-репре-ре) $\Omega = -2i\omega^a \wedge \omega_a$. Подставив это равенство в равенство (1), получим:

$$(B^{ab}_c + 2\sigma^{[b} \delta^{a]}_c) \omega^c \wedge \omega_b \wedge \omega_a + B^{[abc]} \omega_b \wedge \omega_c \wedge \omega_a + (B^a_b + B_b^a - 2\sigma_0 \delta_b^a) \omega \wedge \omega^b \wedge \omega_a + (-B_{ab}^c - 2\sigma_{[b} \delta_{a]}^c) \omega^a \wedge \omega_c \wedge \omega^b - B_{[abc]} \omega^a \wedge \omega^b \wedge \omega^c = 0,$$

где σ_i — компоненты формы $d\sigma$, $\sigma^a = \sigma_{\hat{a}}$.

В силу линейной независимости базисных форм ω^i получим

$$B^{[abc]} = B_{[abc]} = 0, B^a_b + B_b^a = 2\sigma_0 \delta_b^a, B^{ab}_c = -2\sigma^{[b} \delta^{a]}_c.$$

Путем прямых вычислений имеем

$$B^a_b = (\sigma_0 - ie^{-\sigma}) \delta_b^a, B_b^a = (\sigma_0 + ie^{-\sigma}) \delta_b^a.$$

Используя равенство (2), находим :

$$C^{[ab]} = C_{[ab]} = 0, C_b^a = -2ie^{-\sigma} \delta_b^a, C_a = -\sigma_a, C^a = -\sigma^a.$$

Таким образом, 1-ая группа структурных уравнений \mathcal{LCAS} -многообразий имеет вид:

$$\begin{cases} d\omega^a = \omega_b^a \wedge \omega^b + 2\sigma^{[a} \delta^{b]}_c \omega^c \wedge \omega_b + B^{abc} \omega_b \wedge \omega_c + (\sigma_0 - ie^{-\sigma}) \delta_b^a \omega \wedge \omega^b + B^{ab} \omega \wedge \omega_b, \\ d\omega_a = -\omega_a^b \wedge \omega_b + 2\sigma_{[a} \delta_{b]}^c \omega_c \wedge \omega^b + B_{abc} \omega^b \wedge \omega^c + (\sigma_0 + ie^{-\sigma}) \delta_a^b \omega \wedge \omega_b + B_{ab} \omega \wedge \omega^b, \\ d\omega = -2ie^{-\sigma} \delta_b^a \omega^b \wedge \omega_a + \sigma_a \omega^a \wedge \omega + \sigma^a \omega_a \wedge \omega. \end{cases}$$

Теорема 2. Пусть M — \mathcal{LCAS} - многообразие. Тогда если $B^{abc} = 0$, то многообразие M локально конформно многообразию келерова типа, а если $B^{ab} = 0$, то

многообразие M локально конформно K -контактному многообразию.

Доказательство.

Пусть ∇ —исходная риманова связность метрики $g = \langle , \rangle$, $\tilde{\nabla}$ — риманова связность метрики $\tilde{g} = e^{-2\sigma} g$.

Тогда $\nabla_X Y - \nabla_X Y = T(X, Y)$ —тензор аффинной деформации от ∇ к $\tilde{\nabla}$, имеющий вид $T_{ij}^k = -\sigma_i \delta_j^k - \sigma_j \delta_i^k + g_{ij} \sigma^k$.

Известно, что $d\Phi_j^i + \Phi_k^i \omega_j^k - \Phi_j^k \omega_i^k = \Phi_{j,k}^i \omega^k$ в исходной связности ∇ ,

$d\Phi_j^i + \Phi_k^i \tilde{\omega}_j^k - \Phi_j^k \tilde{\omega}_i^k = \tilde{\Phi}_{j,k}^i \omega^k$ в связности $\tilde{\nabla}$.

Так как $\tilde{\omega}_j^i = \omega_j^i + T_{jk}^i \omega^k$, то

$$(d\Phi_j^i + \Phi_k^i \omega_j^k - \Phi_j^k \omega_i^k) + \Phi_k^i T_{jr}^k \omega^r - \Phi_j^k T_{kr}^i \omega^r = \tilde{\Phi}_{j,k}^i \omega^k.$$

В силу линейной независимости базисных форм получим

$$\tilde{\Phi}_{j,r}^i = \Phi_{j,r}^i + \Phi_k^i T_{jr}^k - \Phi_j^k T_{kr}^i.$$

Так как $T_{ij}^k = -\sigma_i \delta_j^k - \sigma_j \delta_i^k + g_{ij} \sigma^k$, получим

$$\tilde{\Phi}_{j,r}^i = \Phi_{j,r}^i - \Phi_r^i \sigma_j + \Phi_k^i \sigma^k g_{jr} + \Phi_j^k \sigma_k \delta_r^i - \Phi_j^k \sigma^i g_{kr}.$$

Известно [3], что

$$\begin{aligned} \tilde{B}^{abc} &= \frac{i}{2} \tilde{\Phi}_{[\hat{b}, \hat{c}]}^a = \frac{i}{4} (\tilde{\Phi}_{\hat{b}, \hat{c}}^a - \tilde{\Phi}_{\hat{c}, \hat{b}}^a), \\ \tilde{B}^{ab} &= -\frac{i}{2} (\tilde{\Phi}_{\hat{b}, 0}^a - 2\tilde{\Phi}_{0, \hat{b}}^a). \end{aligned}$$

Найдем $\tilde{\Phi}_{b, \hat{c}}^a$, $\tilde{\Phi}_{b, 0}^a$ и $\tilde{\Phi}_{0, \hat{b}}^a$

$$\tilde{\Phi}_{b, \hat{c}}^a = \Phi_{b, \hat{c}}^a - \Phi_{\hat{c}}^a \sigma_b + \Phi_{\hat{c}}^a \sigma^d g_{b\hat{c}} + \Phi_{\hat{b}}^{\hat{d}} \sigma_{\hat{d}} \delta_{\hat{c}}^a - \Phi_{\hat{b}}^k \sigma^a g_{k\hat{c}} = \Phi_{b, \hat{c}}^a,$$

$$\tilde{\Phi}_{b, 0}^a = \Phi_{b, 0}^a - \Phi_0^a \sigma_b + \Phi_c^a \sigma^c g_{b0} + \Phi_{\hat{b}}^{\hat{d}} \sigma_{\hat{d}} \delta_0^a - \Phi_b^0 \sigma^a = \Phi_{b, 0}^a,$$

$$\tilde{\Phi}_{0, \hat{b}}^a = \Phi_{0, \hat{b}}^a - \Phi_{\hat{b}}^a \sigma_0 + \Phi_c^a \sigma^c g_{0\hat{b}} + \Phi_0^k \sigma_k \delta_{\hat{b}}^a - \Phi_0^b \sigma^a = \Phi_{0, \hat{b}}^a.$$

Следовательно $\tilde{B}^{abc} = B^{abc}$, $\tilde{B}^{ab} = B^{ab}$.

С другой стороны, известно,[2] что \mathcal{AS} -структура является структурой келерова типа тогда и только тогда, когда $\tilde{B}^{abc} = 0$ и [5] является K -контактной структурой тогда и только тогда, когда $\tilde{B}^{ab} = 0$. Теорема доказана.

Путем дифференциального продолжения структурных уравнений находим 2-ю группу структурных уравнений:

$$\begin{aligned} d\omega_b^a &= \omega_c^a \wedge \omega_b^c + 2e^{-2\sigma} \delta_b^a \omega^c \wedge \omega_c + A_{bcd}^a \omega^c \wedge \omega^d + A_{bc}^{ad} \omega^c \wedge \omega_d + A_b^{acd} \omega_c \wedge \omega_d + \\ &\quad + A_{bc0}^a \omega^c \wedge \omega + A_{b0}^{ac} \omega_c \wedge \omega, \end{aligned}$$

где $A_b^{acd} = B_b^{[dc]} - B^{acd}{}_b - B_h^{[d} B^{h|c]} + B^{ahd} B_{hb}^c + B^{ach} B_{hd}^b$, $A_{b0}^{ac} = -B_{b0}^{ac} - B_{b}^{ac} \sigma_0 - \sigma^c \delta_b^a (\sigma_0 + ie^{-\sigma}) - \sigma_{0\hat{c}} \delta_b^a - \sigma_0 \sigma^c \delta_b^a$, $A_{acd}^b = -B_a^{[b} B_{cd]} + B_{acd}^b + B_a^{[h} B_{[d} B_{h|c]} - B_{ah[d} B_{h|c]}^b - B_{a[c|h} B_{d]}^{h b}$, $A_{ac}^{[bd]} = B_{ac}^{[bd]} + B_{ah}^{[b} B_{c|d]} + 2B_{ahc} B^{hbd} - 2ie^{-\sigma} \sigma_0 \delta_a^{[b} \delta_c^{d]}$, $A_{ac0}^b = B_{ac0}^{[b} - \sigma_a \sigma_0 \delta_c^b + \sigma_{0c} \delta_a^b + \sigma_c (\sigma_0 - ie^{-\sigma}) \delta_a^b$.

Примерами таких структур являются структуры, возникающие на пространстве главного тороидального расслоения над почти эрмитовыми многообразиями [1], а так же Сасакиево многообразие на нечетномерной сфере радиуса 1.

Определение 4. \mathcal{LCAS} - многообразие назовем *обобщенным L-многообразием*, если $\forall X \in \mathcal{L} \implies X(\sigma) = 0$.

Тождество $X(\sigma) = 0, X \in \mathcal{L} \iff \sigma^a = 0, a = \overline{1, n}$.

Определение 5. \mathcal{AC} - многообразие называется *нормальным* [4], если $2N + d\eta \otimes \xi = 0$, где

$$N(X, Y) = \frac{1}{4}\{[\Phi X, \Phi Y] + \Phi^2[X, Y] - \Phi[\Phi X, Y] - \Phi[X, \Phi Y]\}$$

—тензор Нейенхайса структуры.

Нормальные \mathcal{AC} -структуры играют фундаментальную роль в контактной геометрии, они являются в известной мере контактным аналогом эрмитовых (т.е. интегрируемых) структур в эрмитовой геометрии и тесно с ними связаны.

Нормальная контактная метрическая структура называется сасакиевой структурой. Сасакиевы структуры являются контактным аналогом келеровых структур в эрмитовой геометрии и их изучению посвящено огромное количество публикаций [1].

Известно [3], что \mathcal{AC} -структура нормальна тогда и только тогда, когда $B^{abc} = 0, B^{ab} = 0, C^{ab} = 0, C^a = 0$.

В случае, если \mathcal{AC} -структура является \mathcal{LCAS} -структурой, эти условия примут вид: $B^{abc} = 0, B^{ab} = 0, \sigma^a = 0$. В этом случае условия нормальности преобразований структуры $\{\Phi, e^\sigma \xi, e^{-\sigma} \eta, e^{-2\sigma} g\}$ примут вид:

$$2N + d(e^{-\sigma} \eta) \otimes e^\sigma \xi = 0,$$

т.е.

$$2N - e^{-\sigma} d\sigma \wedge \eta \otimes e^\sigma \xi + e^{-\sigma} d\eta \otimes e^\sigma \xi = 0$$

т.е. $d\sigma \wedge \eta = 0$, что равносильно соотношению $\sigma^a = 0$ и, таким образом, преобразованная структура автоматически нормальна, а значит, и сасакиева.

Обратно, если \mathcal{LCAS} -структура локально конформно сасакиева и $d\sigma \parallel \eta$, то она нормальна.

Таким образом, доказана теорема:

Теорема 3. Пусть D — \mathcal{LCAS} -структура. Тогда следующие условия эквивалентны:

- 1) D —нормальная \mathcal{AC} -структура,
- 2) D локально конформно сасакиева структура и $X(\sigma) = 0, X \in \mathcal{L}$. \square

3. Полусимметрическая связность

Определение 6. Связность $\tilde{\nabla}$ на M называется *полусимметрической*, если ее тензор кручения S имеет вид [6]:

1) $S(X, Y) = (\tau)(X)Y - (\tau)(Y)X$, где $\tau \in \Lambda_1(M)$ — дифференциальная 1-форма на M ,

2) $\tilde{\nabla}g = 0$.

(3)

В частности, если $\tau = 0$, то $\tilde{\tilde{\nabla}}$ —риманова связность.

Теорема 4. Пусть $\tau \in \Lambda_1(M)$ — произвольная дифференциальная 1-форма на M , тогда существует и при том только одна полусимметрическая связность на M , для которой выполняются соотношения (3) \square .

Доказательство. Пусть T —тензор типа (2,1) аффинной деформации связности ∇ и $\tilde{\tilde{\nabla}}$, то есть

$$\tilde{\tilde{\nabla}}_X Y = \nabla_X Y + T(X, Y). \quad (4)$$

Согласно (3)

$$\tilde{\tilde{\nabla}}_X Y - \tilde{\tilde{\nabla}}_Y X - [X, Y] = \tau(X)Y - \tau(Y)X.$$

С учетом (4), имеем

$$\begin{aligned} S(X, Y) &= \tilde{\tilde{\nabla}}_X Y - \tilde{\tilde{\nabla}}_Y X - [X, Y] = \\ &= \nabla_X Y + T(X, Y) - \nabla_Y X - T(Y, X) - [X, Y] = \tau(X)Y - \tau(Y)X, \end{aligned}$$

то есть

$$(\nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y]) + T(X, Y) - T(Y, X) = \tau(X)Y - \tau(Y)X$$

и так как ∇ —риманова связность, имеем

$$T(X, Y) - T(Y, X) = \tau(X)Y - \tau(Y)X. \quad (5)$$

С другой стороны,

$$\tilde{\tilde{\nabla}}_X(g)(Y, Z) = 0,$$

следовательно

$$\tilde{\tilde{\nabla}}_X(g(Y, Z)) = g(\tilde{\tilde{\nabla}}_Y Y, Z) + g(Y, \tilde{\tilde{\nabla}}_X Z).$$

С учетом (4), имеем

$$X(g(Y, Z)) - g(\nabla_X Y, Z) - g(Y, \nabla_X Z) = g(T(X, Y), Z) + g(Y, T(X, Z)).$$

Так как $\nabla g = 0$, имеем

$$g(T(X, Y), Z) + g(Y, T(X, Z)) = 0$$

или

$$< T(X, Y), Z > + < Y, T(X, Z) > = 0. \quad (6)$$

Сделаем замену $X \rightarrow Y \rightarrow Z \rightarrow X$

$$< T(Y, Z), X > + < Z, T(Y, X) > = 0. \quad (7)$$

Сделаем замену $X \rightarrow Y \rightarrow Z \rightarrow X$

$$< T(Z, X), Y > + < X, T(Z, Y) > = 0. \quad (8)$$

Почленно сложим тождества (6) и (7) и почленно вычтем тождество (8):

$$\begin{aligned} & < T(X, Y) + T(Y, X), Z > + < T(Y, Z) - T(Z, Y), X > + \\ & + < T(X, Z) - T(Z, X), Y > = 0 \end{aligned}$$

С учетом (8), имеем

$$< T(X, Y) + T(Y, X), Z > + < \tau(Y)Z - \tau(Z)Y, X > + < \tau(X)Z - \tau(Z)X, Y > = 0$$

или

$$\begin{aligned} < T(X, Y) + T(Y, X), Z > &= -\tau(X) < Y, Z > + \tau(Z) < X, Y > - \\ &- \tau(Y) < Z, X > + \tau(Z) < Y, X > \end{aligned}$$

Умножим равенство (5) на Z , имеем

$$< T(X, Y) - T(Y, X), Z > = \tau(X) < Y, Z > - \tau(Y) < X, Z >$$

Складывая два последних равенства, получим

$$< T(X, Y), Z > = \tau(Z) < X, Y > - \tau(Y) < X, Z >, Z \in \mathcal{X}(M).$$

Таким образом,

$$T(X, Y) = -\tau(Y)X + < X, Y > \tau^\sharp,$$

где τ^\sharp -вектор, дуальный 1-форме τ . Обратно, пусть

$$T(X, Y) = -\tau(Y)X + < X, Y > \tau^\sharp \iff$$

Тогда в связности $\tilde{\nabla} = \nabla + T$ имеем

- 1) $\tilde{\nabla}g = 0$,
- 2) $S(X, Y) = T(X, Y) - T(Y, X) = -\tau(Y)X + < X, Y > \tau^\sharp + \tau(X)Y - < Y, X > \tau^\sharp = \tau(X)Y - \tau(Y)X$. Теорема доказана.

Для \mathcal{LCAS} -многообразия канонически определена полусимметрическая связность:

$$\tilde{\nabla}_X Y = \nabla_X Y - (d\sigma)(Y)X + < X, Y > grad(\sigma).$$

Назовем ее *второй канонической связностью*.

Пусть $\tilde{\Theta} = \begin{pmatrix} \tilde{\omega}_0^0 & \tilde{\omega}_0^a & \tilde{\omega}_0^{\hat{a}} \\ \tilde{\omega}_b^0 & \tilde{\omega}_b^a & \tilde{\omega}_b^{\hat{a}} \\ \tilde{\omega}_{\hat{b}}^0 & \tilde{\omega}_{\hat{b}}^a & \tilde{\omega}_{\hat{b}}^{\hat{a}} \end{pmatrix}$ — форма 2-ой канонической связности метрики g , где

$$\tilde{\omega}_j^i = \omega_j^i - T_{kj}^i \omega^k, \Phi_{b,k}^a = 0, \Phi_{b,k}^{\hat{a}} = 0, \Phi_{0,k}^0 = 0,$$

$$\omega_b^a = -\frac{1}{2}i\Phi_{b,k}^a \omega^k, \omega_b^{\hat{a}} = \frac{1}{2}i\Phi_{b,k}^{\hat{a}} \omega^k, \omega_0^a = -i\Phi_{0,k}^a \omega^k,$$

$$\omega_0^{\hat{a}} = i\Phi_{0,k}^{\hat{a}} \omega^k, \omega_b^0 = i\Phi_{b,k}^0 \omega^k, \omega_{\hat{b}}^0 = -i\Phi_{\hat{b},k}^0 \omega^k.$$

Вычислим компоненты формы $\{\tilde{\omega}_j^i\}$ 2-ой канонической связности. Для этого запишем компоненты тензора аффинной деформации на пространстве расслоения реперов:

$$T_{jk}^i = -\sigma_k \delta_j^i + g_{jk} \sigma^i.$$

Следовательно $T_{0c}^0 = -\sigma_c, T_{0\hat{c}}^0 = -\sigma^c, T_{\hat{b}c}^0 = T_{c\hat{b}}^0 = \sigma_0 \delta_c^b, T_{00}^a = \sigma^a, T_{b0}^a = -\delta_b^a \sigma_0, T_{bc}^a = -\delta_b^a \sigma_c, T_{b\hat{c}}^a = \delta_b^c \sigma^a - \delta_b^a \sigma^c, T_{\hat{b}c}^a = \delta_c^b \sigma^a, T_{00}^{\hat{a}} = \sigma_a, T_{\hat{b}\hat{c}}^{\hat{a}} = -\delta_a^b \sigma^c, T_{\hat{b}c}^{\hat{a}} = \delta_c^b \sigma_a - \delta_a^b \sigma_c, T_{b\hat{c}}^{\hat{a}} = \delta_b^c \sigma_a, T_{\hat{b}0}^{\hat{a}} = -\delta_a^b \sigma_0.$

Таким образом, имеем:

$$\tilde{\omega}_j^i = \omega_j^i - T_{kj}^i \omega^k$$

или $\tilde{\omega}_0^0 = 0, \tilde{\omega}_a^0 = ie^{-\sigma} \omega_a, \tilde{\omega}_{\hat{a}}^0 = -ie^{-\sigma} \omega^a, \tilde{\omega}_0^a = ie^{-\sigma} \omega^a, \tilde{\omega}_0^{\hat{a}} = -ie^{-\sigma} \omega_a, \tilde{\omega}_b^a = \omega_b^a + \sigma_b \omega^a - \sigma^a \omega_b, \tilde{\omega}_{\hat{b}}^a = -\omega_a^b - \sigma_a \omega^b + \sigma^b \omega_a, \tilde{\omega}_{\hat{b}}^{\hat{a}} = 2B^{cab} \omega_c, \tilde{\omega}_{\hat{b}}^a = 2B_{cab} \omega^c.$

4. Тензор кручения

Вычислим компоненты тензора S кручения этой связности на пространстве присоединенной G -структуры. Согласно (3), $S(X, Y) = (d\sigma)(X)Y - (d\sigma)(Y)X$ или

$$S_{ij}^k = \sigma_i \delta_j^k - \sigma_j \delta_i^k.$$

Таким образом

$$S_{b0}^a = -\sigma_0 \delta_b^a, S_{b\hat{c}}^a = -\sigma^c \delta_b^a, S_{bc}^a = 2\sigma_{[b} \delta_{c]}^a, S_{b0}^0 = \sigma_b, S_{b0}^a = S_{\hat{b}\hat{c}}^a = S_{bc}^0 = S_{\hat{b}c}^0 = 0.$$

Поскольку S — тензор типа (2,1) его компоненты $\{S_{jk}^i\}$, как функции на пространстве главного расслоения всех комплексных реперов многообразия M , удовлетворяют системе дифференциальных уравнений

$$dS_{jk}^i + S_{mk}^i \tilde{\omega}_j^m + S_{jm}^i \tilde{\omega}_k^m - S_{jk}^m \tilde{\omega}_m^i = S_{jk|m}^i \omega^m,$$

причем верно и обратное [1]. Отсюда, легко вывести, что уравнениям такого же вида удовлетворяют и следующие группы его компонент $S_1 = \{S_{bc}^a; S_{\hat{b}\hat{c}}^a\}, S_2 = \{S_{bc}^0; S_{\hat{b}\hat{c}}^0\}, S_3 = \{S_{bc}^a; S_{bc}^{\hat{a}}\}, S_4 = \{S_{0b}^0; S_{0b}^{\hat{a}}\}, S_5 = \{S_{\hat{b}\hat{c}}^a; S_{bc}^{\hat{a}}\}, S_6 = \{S_{0b}^a; S_{0b}^{\hat{a}}\}, S_7 = \{S_{bc}^0; S_{\hat{a}\hat{b}}^0\}, S_8 = \{S_{0b}^a; S_{0b}^{\hat{a}}\}$. И, таким образом, они служат компонентами вещественных тензоров, которые мы будем обозначать теми же символами и называть элементами спектра тензора S [1].

Выясним геометрический смысл обращения в нуль тензора S_2 .

$$S_{bc}^0 = 0 \iff S(\pi e_b, \pi e_c)^0 = 0$$

или

$$mS((\Phi^2 + i\Phi)e_b, (\Phi^2 + i\Phi)e_c) = 0.$$

Раскрывая скобки, в силу линейности тензора S получим:

$$mS(\Phi^2 e_b, \Phi^2 e_c) - mS(\Phi e_b, \Phi e_c) + imS(\Phi^2 e_b, \Phi e_c) + imS(\Phi e_b, \Phi^2 e_c) = 0.$$

Приравняем действительную и мнимую части этого равенства к нулю:

$$1) mS(\Phi^2 e_b, \Phi^2 e_c) - mS(\Phi e_b, \Phi e_c) = 0,$$

$$2) mS(\Phi^2 e_b, \Phi e_c) + mS(\Phi e_b, \Phi^2 e_c) = 0.$$

Очевидно, это два эквивалентных равенства.

Первое равенство равносильно тождеству:

$$mS(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) - mS(\Phi X, \Phi Y) = 0, X, Y \in \mathcal{L}$$

или

$$mS(\Phi^3 X, \Phi^3 Y) - mS(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

С учетом того, что $\Phi^3 = -\Phi$ и $m = \eta \otimes \xi$, имеем:

$$\eta \circ S(\Phi X, \Phi Y) - \eta \circ S(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

Очевидно, верно и обратное.

Аналогичным образом получим

$$S_{bc}^{\hat{a}} = 0 \iff -\Phi^2 S(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) + \Phi^2 S(\Phi X, \Phi Y) - \Phi S(\Phi^2 X, \Phi Y) - \Phi S(\Phi X, \Phi^2 Y) = 0,$$

$$S_{b0}^a = 0 \iff \Phi^2 S(\Phi^2 X, \xi) + \Phi S(\Phi X, \xi) = 0,$$

$$S_{bc}^0 = 0 \iff \eta \circ S(\Phi X, \Phi Y) = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

Таким образом, доказана теорема:

Теорема 5. Тензор S кручения 2-ой канонической связности локально конформно K -контактного многообразия M удовлетворяет любому из тождеств:

$$\eta \circ S(\Phi X, \Phi Y) = 0,$$

$$\Phi^2 S(\Phi^2 X, \xi) + \Phi S(\Phi X, \xi) = 0,$$

$$-\Phi^2 S(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) + \Phi^2 S(\Phi X, \Phi Y) - \Phi S(\Phi^2 X, \Phi Y) - \Phi S(\Phi X, \Phi^2 Y) =$$

$$= 0, X, Y \in \mathcal{X}(M). \square$$

Выясним геометрический смысл обращения в нуль тензора S_1 .

Пусть $S_{bc}^a = 0 \iff 2\sigma_{[c}\delta_{b]}^a = 0 \iff \sigma_c\delta_b^a = \sigma_b\delta_c^a$.

Свернем последнее равенство по индексам a и b : $\sigma_c\delta_b^b = \sigma_b\delta_c^b \iff (n-1)\sigma_c = 0 \iff \sigma_c = 0$, если $n \neq 1$.

С другой стороны,

$$S_{bc}^a = 0 \iff -\Phi^2 S(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) + \Phi^2 S(\Phi X, \Phi Y) = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

Аналогичным образом получим

$$S_{b\hat{c}}^a = 0 \iff \Phi^2 S(\Phi X, \Phi Y) - \Phi S(\Phi X, \Phi^2 Y) = 0,$$

$$S_{0b}^0 = 0 \iff \eta \circ S(\xi, \Phi X) = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

Таким образом, доказана теорема:

Теорема 6. Следующие условия эквивалентны:

- 1) LCK -многообразие M локально конформно обобщенному L -многообразию,
- 2) тензор S кручения 2-ой канонической связности удовлетворяет любому из тождеств:

$$\Phi S(\Phi^2 X, \Phi Y) + \Phi S(\Phi X, \Phi^2 Y) = 0,$$

$$\Phi^2 S(\Phi X, \Phi Y) - \Phi S(\Phi X, \Phi^2 Y) = 0,$$

$$\eta \circ S(\xi, \Phi X) = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M). \square$$

Выясним смысл обращения в нуль тензора S_8 .

$$S_{b0}^a = 0 \iff \sigma_0 = 0 \iff d\sigma(\varepsilon_0) = 0 \iff d\sigma(\xi) = 0 \iff \xi(\sigma) = 0 \iff$$

функция σ постоянна вдоль интегральных линий поля ξ .

С другой стороны

$$S_{b0}^a = 0 \iff -\Phi^2 S(\Phi^2 X, \xi) + \Phi S(\Phi X, \xi) = 0, X \in \mathcal{X}(M).$$

Таким образом, доказана теорема:

Теорема 7. Следующие условия эквивалентны:

- 1) определяющая функция конформного преобразования исходной структуры в \mathcal{AC} -структуре является первым интегралом поля характеристического вектора,
- 2) тензор S кручения 2-ой канонической связности локально конформно K -контактного многообразия M удовлетворяет тождеству:

$$-\Phi^2 S(\Phi^2 X, \xi) + \Phi S(\Phi X, \xi) = 0, X \in \mathcal{X}(M). \square$$

5. Тензор кривизны

Вычислим компоненты тензора R кривизны этой связности на пространстве присоединенной G -структуры. Согласно [3],

$$d\tilde{\omega}_j^i = \tilde{\omega}_k^i \wedge \tilde{\omega}_j^k + \frac{1}{2} R_{jkl}^i \omega^k \wedge \omega^l, i, j, k, l = \overline{0, 2n}.$$

Пусть $i, j = 0$, тогда

$$d\tilde{\omega}_0^0 = \tilde{\omega}_k^0 \wedge \tilde{\omega}_0^k + \frac{1}{2} R_{0kl}^0 \omega^k \wedge \omega^l.$$

Подставляем значения $\tilde{\omega}_j^i$ и в силу линейной независимости базисных форм, имеем

$$R_{0cd}^0 = R_{0\hat{c}\hat{d}}^0 = R_{0\hat{c}d}^0 = R_{0c0}^0 = R_{0\hat{c}0}^0 = 0.$$

Пусть $i = 0, j = a$, тогда

$$d\tilde{\omega}_a^0 = \tilde{\omega}_b^0 \wedge \tilde{\omega}_a^b + \tilde{\omega}_{\hat{b}}^0 \wedge \tilde{\omega}_a^{\hat{b}} + \frac{1}{2} R_{akl}^0 \omega^k \wedge \omega^l$$

или

$$d(i e^{-\sigma} \omega_a) = i e^{-\sigma} \omega_b \wedge (\omega_a^b + \sigma_a \omega^b - \sigma^b \omega_a) - i e^{-\sigma} \omega^b \wedge (2B_{cba} \omega^c) + R_{ac0}^0 \omega^c \wedge \omega + R_{a\hat{c}0}^0 \omega^{\hat{c}} \wedge \omega +$$

$$+R_{acd}^0\omega^c\wedge\omega^{\hat{d}}+\frac{1}{2}R_{acd}^0\omega^c\wedge\omega^d+\frac{1}{2}R_{a\hat{c}\hat{d}}^0\omega^{\hat{c}}\wedge\omega^{\hat{d}}.$$

В силу линейной независимости базисных форм, имеем

$$R_{ac0}^0=R_{acd}^0=R_{a\hat{c}\hat{d}}^0=0, R_{a\hat{c}0}^0=e^{-2\sigma}\delta_a^c, R_{acd}^0=-4ie^{-\sigma}B_{adc}.$$

Пусть $i=a, j=\hat{b}$, тогда

$$d\tilde{\omega}_{\hat{b}}^a=\tilde{\omega}_0^a\wedge\tilde{\omega}_{\hat{b}}^0+\tilde{\omega}_c^a\wedge\tilde{\omega}_{\hat{b}}^c+\tilde{\omega}_{\hat{c}}^a\wedge\tilde{\omega}_{\hat{b}}^{\hat{c}}+\frac{1}{2}R_{bkl}^a\omega^k\wedge\omega^l.$$

Аналогичным образом получим

$$\begin{aligned} R_{\hat{b}\hat{c}0}^a &= 4ie^{-\sigma}B^{cab}, R_{\hat{b}c0}^a = 0, R_{\hat{b}cd}^a = \\ &= 2B^{dab}_c + 2B^{dab}\sigma_c - 2B^{hab}\sigma_h\delta_c^d - 2B^{dhb}\sigma_h\delta_c^a - 2B^{dah}\sigma_h\delta_c^b, \\ R_{\hat{b}cd}^a &= -4B^{hac}B_{hdc} - 2ie^{-2\sigma}\delta_{[c}^a\delta_{d]}^b, R_{\hat{b}\hat{c}\hat{d}}^a = -4B^{[c|ab|d]} + 4B^{[dc]b}\sigma^a + 4B^{[d|a|c]}\sigma^b. \end{aligned}$$

Поскольку R — тензор типа (3,1) его компоненты $\{R_{jkl}^i\}$, как функции на пространстве главного расслоения всех комплексных реперов многообразия M , удовлетворяют системе дифференциальных уравнений

$$dR_{jkl}^i + R_{mkl}^i\tilde{\omega}_j^m + R_{jml}^i\tilde{\omega}_k^m + R_{jkl}^i\tilde{\omega}_l^m - R_{jkl}^m\tilde{\omega}_m^i = R_{jkl,m}^i\omega^m,$$

причем верно и обратное [1]. Отсюда, легко вывести, что уравнениям такого же вида удовлетворяют и группы его компонент, мы рассмотрим некоторые из них: $R_1 = \{R_{0cd}^0; R_{0\hat{c}\hat{d}}^0\}$, $R_2 = \{R_{0cd}^0; R_{0\hat{c}\hat{d}}^0\}$, $R_3 = \{R_{00d}^0; R_{00d}^0\}$, $R_4 = \{R_{bcd}^0; R_{\hat{b}\hat{c}\hat{d}}^0\}$, $R_5 = \{R_{b\hat{c}\hat{d}}^0; R_{bcd}^0\}$, $R_6 = \{R_{\hat{b}\hat{c}\hat{d}}^a; R_{bcd}^a\}$, $R_7 = \{R_{\hat{b}\hat{c}\hat{d}}^a; R_{bcd}^{\hat{a}}\}$, $R_8 = \{R_{\hat{b}\hat{c}\hat{d}}^0; R_{bcd}^0\}$, $R_9 = \{R_{\hat{b}0\hat{d}}^a; R_{b0d}^{\hat{a}}\}$, $R_{10} = \{R_{\hat{b}0\hat{d}}^a; R_{b0d}^0\}$, $R_{11} = \{R_{\hat{b}0\hat{d}}^0; R_{b0d}^0\}$.

И, таким образом, они служат компонентами вещественных тензоров, которые мы будем обозначать теми же символами и называть *элементами спектра* тензора R [1].

Выясним геометрический смысл обращения в нуль тензора R_1 .

$$R_{0cd}^0 = 0 \iff (R(\pi e_c, \pi e_d)\xi)^0 = 0$$

или

$$mR((\Phi^2 + i\Phi)e_c, (\Phi^2 + i\Phi)e_d)\xi = 0.$$

Раскрывая скобки, в силу линейности тензора R получим:

$$mR(\Phi^2 e_c, \Phi^2 e_d)\xi + mR(i\Phi e_c, i\Phi e_d)\xi + mR(\Phi^2 e_c, i\Phi e_d)\xi + mR(i\Phi e_c, \Phi^2 e_d)\xi = 0.$$

Приравняем действительную и мнимую части этого равенства к нулю:

$$\begin{aligned} 1) mR(\Phi^2 e_c, \Phi^2 e_d)\xi - mR(\Phi e_c, \Phi e_d)\xi &= 0, \\ 2) mR(\Phi^2 e_c, \Phi e_d)\xi + mR(\Phi e_c, \Phi^2 e_d)\xi &= 0. \end{aligned}$$

Очевидно, это два эквивалентных равенства.

Первое равенство равносильно тождеству:

$$mR(\Phi^2 X, \Phi^2 Y)\xi - mR(\Phi X, \Phi Y)\xi = 0, X, Y \in \mathcal{L}$$

или

$$mR(\Phi^4X, \Phi^4Y)\xi - mR(\Phi^3X, \Phi^3Y)\xi = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

С учетом того, что $\Phi^3 = -\Phi$ и $m = \eta \otimes \xi$, имеем:

$$\eta \circ R(\Phi^2X, \Phi^2Y)\xi - \eta \circ R(\Phi X, \Phi Y)\xi = 0, X, Y \in \mathcal{X}(M).$$

Аналогичным образом получим

$$\begin{aligned} R_{0cd}^0 &= 0 \iff \eta \circ R(\Phi^2X, \Phi^2Y)\xi = 0, \\ R_{0c0}^0 &= 0 \iff \eta \circ R(\Phi^2X, \xi)\xi = 0, \\ R_{acd}^0 &= 0 \iff \eta \circ R(\Phi^2X, \Phi^2Y)\Phi^2Z + \eta \circ R(\Phi X, \Phi Y)\Phi^2Z + \\ &\quad + \eta \circ R(\Phi^2X, \Phi Y)\Phi Z - \eta \circ R(\Phi X, \Phi^2Y)\Phi Z = 0, \\ R_{a\hat{c}\hat{d}}^0 &= 0 \iff -\eta \circ R(\Phi X, \Phi Y)\Phi^2Z + \eta \circ R(\Phi X, \Phi^2Y)\Phi Z = 0, \\ R_{\hat{b}c0}^a &= 0 \iff \Phi^2R(\Phi^2X, \xi)\Phi^2Z + \Phi^2R(\Phi X, \xi)\Phi Z + \Phi R(\Phi^2X, \xi)\Phi Z - \\ &\quad - \Phi R(\Phi X, \xi)\Phi^2Z = 0, \\ R_{ac0}^0 &= 0 \iff \eta \circ R(\Phi^2X, \xi)\Phi^2Z - \eta \circ R(\Phi X, \xi)\Phi Z = 0, X, Y, Z \in \mathcal{X}(M). \end{aligned}$$

Таким образом, доказана теорема:

Теорема 8. Тензор R кривизны 2-ой канонической связности локально конформно K -контактного многообразия удовлетворяет любому из тождеств:

$$\begin{aligned} \eta \circ R(\Phi X, \Phi Y)\xi &= 0, \\ \eta \circ R(\Phi^2X, \xi)\xi &= 0, \\ \eta \circ R(\Phi X, \Phi Y)\Phi^2Z - \eta \circ R(\Phi X, \Phi^2Y)\Phi Z &= 0, \\ \Phi^2R(\Phi^2X, \xi)\Phi^2Z + \Phi^2R(\Phi X, \xi)\Phi Z + \Phi R(\Phi^2X, \xi)\Phi Z - \Phi R(\Phi X, \xi)\Phi^2Z &= 0, \\ \eta \circ R(\Phi^2X, \xi)\Phi^2Z - \eta \circ R(\Phi X, \xi)\Phi Z &= 0, X, Y, Z \in \mathcal{X}(M). \square \end{aligned}$$

Выясним геометрический смысл обращения в нуль тензора R_8 .

$$R_{bcd}^0 = 0 \iff B_{bcd} = 0$$

С другой стороны

$$\begin{aligned} R_{bcd}^0 = 0 &\iff \eta \circ R(\Phi X, \Phi Y)\Phi^2Z + 2\eta \circ R(\Phi^2X, \Phi Y)\Phi Z + \eta \circ R(\Phi X, \Phi^2Y)\Phi Z = \\ &= 0, X, Y, Z \in \mathcal{X}(M). \end{aligned}$$

Аналогичным образом получим

$$\begin{aligned} R_{\hat{b}\hat{c}0}^a &= 0 \iff \Phi^2R(\Phi^2X, \xi)\Phi^2Z + \Phi R(\Phi^2X, \xi)\Phi Z = 0, \\ R_{\hat{b}c\hat{d}}^a &= 0 \iff \Phi^2R(\Phi^2X, \Phi^2Y)\Phi^2Z + \\ &\quad + \Phi^2R(\Phi X, \Phi Y)\Phi^2Z + \Phi R(\Phi^2X, \Phi Y)\Phi^2Z - \Phi R(\Phi X, \Phi^2Y)\Phi^2Z - \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
-\Phi^2 R(\Phi^2 X, \Phi Y) \Phi Z + \Phi^2 R(\Phi X, \Phi^2 Y) \Phi Z + \Phi R(\Phi^2 X, \Phi^2 Y) \Phi Z + \Phi R(\Phi X, \Phi Y) \Phi Z = 0, \\
R_{b\hat{c}\hat{d}}^a = 0 \iff \Phi^2 R(\Phi X, \Phi Y) \Phi^2 Z + \Phi^2 R(\Phi X, \Phi^2 Y) \Phi Z - \\
-\Phi R(\Phi X, \Phi^2 Y) \Phi^2 Z + \Phi R(\Phi X, \Phi Y) \Phi Z = 0, \\
X, Y, Z \in \mathcal{X}(M).
\end{aligned}$$

Таким образом, доказана теорема:

Теорема 9. Следующие условия эквивалентны:

- 1) LCK -многообразие M локально конформно многообразию келерова типа,
- 2) тензор R кривизны 2-ой канонической связности удовлетворяет любому из тождеств:

$$\eta \circ R(\Phi X, \Phi Y) \Phi^2 Z + 2\eta \circ R(\Phi^2 X, \Phi Y) \Phi Z + \eta \circ R(\Phi X, \Phi^2 Y) \Phi Z = 0,$$

$$\begin{aligned}
\Phi^2 R(\Phi X, \Phi Y) \Phi^2 Z + \Phi^2 R(\Phi X, \Phi^2 Y) \Phi Z - \Phi R(\Phi X, \Phi^2 Y) \Phi^2 Z + \Phi R(\Phi X, \Phi Y) \Phi Z = 0, \\
\Phi^2 R(\Phi^2 X, \xi) \Phi^2 Z + \Phi R(\Phi^2 X, \xi) \Phi Z = 0, X, Y, Z \in \mathcal{X}(M). \square
\end{aligned}$$

Список литературы

- [1] Кириченко В.Ф. Дифференциальноп-геометрические структуры на многообразиях. М., 2003. МПГУ.
- [2] Кириченко В.Ф. Аксиома Φ -голоморфных плоскостей в контактной метрической геометрии // Известия Академии Наук СССР. Серия математическая. Т.48 1984. N4. C.711-734.
- [3] Кириченко В.Ф., Рустанов А.Р. Дифференциальная геометрия квазисасакиевых многообразий // Математический сборник. V.193. N.8. 2002. C.71-105.
- [4] Blair D.E., The theory of quasi-Sasakian structures // I.J.Different. Geom., 1, №4, 331-345 (РЖМат, 1969, 5A513). 1967.
- [5] Ермак Н.В. О геометрии K -контактных многообразий // Моск. пед. гос. ун-т - М., 1996-20с.-деп. в ВИНИТИ 19.09.1996 №2441-В96.
- [6] Pandey P.N., Dubey Sudhit Rumar. Almost Grayan manifold admitting semi-symmetric metric connection // Tensor, N.S., Volume 65 (2004), p. 143-152.